

## Función Beta.

Definimos para cualquier  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}^+$  la función Beta como:

$$B(\alpha, \beta) = \int_0^1 x^{\alpha-1} \cdot (1-x)^{\beta-1} \cdot dx$$

Además, se cumple:

- $B(1,1) = \int_0^1 dx = 1$  .
- $B(\alpha,1) = \int_0^1 x^{\alpha-1} \cdot dx = \frac{1}{\alpha}, \text{ si } \alpha > 1$  .
- $B(1,\beta) = \int_0^1 (1-x)^{\beta-1} \cdot dx = \frac{1}{\beta}, \text{ si } \beta > 1$  .

Como:

$$\Gamma(\alpha) \cdot \Gamma(\beta) = \int_0^\infty u^{\alpha-1} \cdot e^{-u} \cdot du \cdot \int_0^\infty v^{\beta-1} \cdot e^{-v} \cdot dv = \int_0^\infty \int_0^\infty u^{\alpha-1} \cdot v^{\beta-1} \cdot e^{-(u+v)} \cdot du \cdot dv =$$

*Haciendo el cambio:*  $\begin{cases} x = \frac{u}{u+v} \Rightarrow u = x \cdot y \\ y = u+v \Rightarrow y \text{ Si } u \in (0, \infty) \end{cases}$

*Además*  $\begin{cases} \text{Si } u \in (0, \infty) \Rightarrow x \in (0, 1) \\ \text{Si } v \in (0, \infty) \Rightarrow y \in (0, \infty) \end{cases}$

- *Y como* 
$$\begin{vmatrix} \frac{du}{dx} & \frac{du}{dy} \\ \frac{dv}{dx} & \frac{dv}{dy} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y & x \\ -y & 1-x \end{vmatrix} = y;$$

*Se cumple:*

$$\begin{aligned} \Gamma(\alpha) \cdot \Gamma(\beta) &= \int_0^1 \int_0^\infty x^{\alpha-1} \cdot (1-x)^{\beta-1} \cdot y^{\alpha+\beta-1} \cdot e^{-y} \cdot dy \cdot dx = \Gamma(\alpha+\beta) \cdot \int_0^1 \int_0^\infty x^{\alpha-1} \cdot (1-x)^{\beta-1} \cdot dx = \\ &= \Gamma(\alpha+\beta) \cdot \beta(\alpha, \beta) \\ \Rightarrow \beta(\alpha, \beta) &= \frac{\Gamma(\alpha) \cdot \Gamma(\beta)}{\Gamma(\alpha+\beta)} \end{aligned}$$

Si  $x \in (0,1)$  , denominamos Beta incompleta a la función:

$$B(\alpha, \beta, x) = \int_0^x t^{\alpha-1} \cdot (1-t)^{\beta-1} \cdot dt$$