

Pane robot alguspunkti. Käivita robot. Liigu robotiga 40 cm garaažini ja näita tahvel arvutil ka numbrit 40 ja siis tagasi 21 cm. Vilguta oma valitud kontrolleri tule värviga avaldise vastuse korda. ja seejärel salvesta oma öeldud vastus ning lisa see heli ploki lõppu. Mõõda tekkinud vahemaa pikkus joonlauaga. Pane tulemus kirja.

1. Pane robot õiges suunas edasi liikuma
2. Kasuta jooneandurit
3. Pane mootor seisma
4. Näita ekraanile nr. 40
5. Pane robot tagasi liikuma.
6. Kasuta mootori pöörlemise ajaplokki ja ajaks 1.25 sek.
7. Kasuta kordustsükli ploki korduseks 19
8. Kordustsükli ploki sees kasuta LED lambi ploki

