

Mõõda alguspunktist vastava pikkusega vahemaa (õige vastus). vahemaa lõppu joonista musta markeriga või meisterda kleepelindiga garaaži boks. Pane robot alguspunkti. Käivita robot ja liigu garaaži.

1. Pane robot õiges suunas (edasi) liikuma
2. Kasuta joone andurit
3. Pane mootor seisma.

